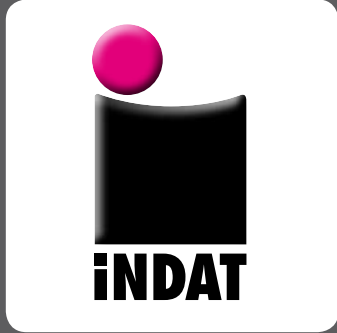


PROJEKTIERUNG. SOFTWAREENTWICKLUNG. MASCHINENBAU.



LÖSUNGEN,

WIR VERBINDEN PROZESSWISSEN MIT KOMPETENZ IM ENGINEERING UND MASCHINENBAU.

DIE GREIFEN.

LÖSUNGEN, DIE GREIFEN.

ROBOTERTECHNIK UND ROBOTERGESTÜTZTE FERTIGUNGSANLAGEN

Wenn es um die Planung und den Bau robotergestützter Anlagen für die Lösung komplexer Bearbeitungsprozesse geht, sind wir Ihr erfahrener Partner.

Unsere besondere Kompetenz liegt dabei auf individuell konzipierten Lösungen, die wir von der Projektierung bis zur Montage und Inbetriebnahme schlüsselfertig liefern. Die haus-eigenen Abteilungen für Mechanik- und Elektrokonstruktion sowie für SPS/SSPS-Programmierung und Softwareentwicklung garantieren die nötige Flexibilität und Reaktionsfähigkeit bezüglich Maschinensteuerung und -integration.

Darüberhinaus bieten wir für verschiedene Aufgaben auch standardisierte Robotersysteme als abgeschlossene Einheit oder zur Integration in bestehende Fertigungslinien an.



BEARBEITUNG:

Entgraten, Kleben, Schweißen, Löten, Trimmen, Stanzen, Sprühen usw. von Werkstücken oder Werkstückformen

HANDLING:

Be- und Entladen von Fördereinrichtungen und Maschinen mit Robotertechnik und individueller, projektspezifischer Greiftechnik. Handling unterschiedlichster Materialien, wie z.B. Metall, Kunststoff, Glas, Flüssigkeiten usw.

PALETTIEREN, STAPELN, UMSETZEN:

Entnehmen und Bestücken von Teilepuffern oder Paletten nach festen oder variablen Mustern, mit oder ohne Kamera bzw. Bildverarbeitung.





FÖRDERTECHNIK UND INNERBETRIEBLICHE TRANSPORTSYSTEME

Wir konzipieren und realisieren Lösungen für die unterschiedlichsten Ansprüche: So können Werkstücke z.B. auf verschiedensten Bahnen geführt oder in Liftsystemen nach oben oder unten gefördert werden. Möglich sind Systeme mit aufreihender Wirkung oder als fest vertaktete Anlagen, ausserdem können sie als Werkstückspeicher vor und nach den Bearbeitungsmaschinen dienen. Damit lassen sich problemlos Pausenzeiten bzw. Maschinenstillstände überbrücken.

Neben maßgeschneiderten Anlagen setzen wir auch vorkonfigurierte, modulare Lösungen ein. Diese sind schnell an viele Gegebenheiten angepasst und innerhalb kürzester Zeit montiert und in Betrieb genommen.



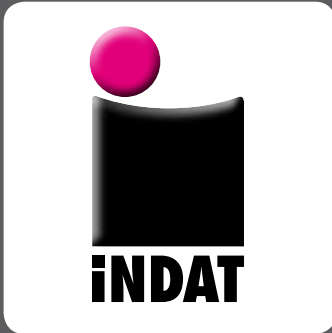
Projektierung, Konstruktion, Fertigung und Steuerung von Transportsystemen zur Serienfertigung für unterschiedliche Branchen, von der Automobil- bis zur Lebensmittelindustrie



LINEAR- UND FLÄCHENPORTALROBOTER

Portalladesysteme bieten wir als Linear- und Flächenportal in vier Baugrößen an. Das maximal zu befördernde Teilegewicht beträgt 1.000 kg. Mit diesen Lösungen können Werkstücke über sehr große Entfernungen transportiert werden. Zur Be- und Entladung der Maschinen taucht der Portalgreifer von oben in die Maschine ein. Als Greifsysteme lassen sich Ein- oder Mehrfachgreifer mit zusätzlichen Schwenk-, Dreh- oder Kippachsen verwenden.





WIR VERBINDEN PROZESSWISSEN MIT KOMPETENZ IM ENGINEERING UND MASCHINENBAU.

Seit der Unternehmensgründung 1994 haben wir weit mehr als 500 Projekte im Bereich der robotergestützten Fertigung und für die unterschiedlichsten Einsatzbereiche geplant und gebaut – viele davon schlüsselfertig vom Konzept über die Konstruktion und Softwareentwicklung bis zur Montage und Inbetriebnahme.

Mit unserem fundiertem Know-how rund um die Abläufe und Schnittstellen moderner Produktionsprozesse und Verfahren sorgen wir von Anfang an für eine optimale technische Auslegung, Realisierung und Integration der Anlagen.

- PROJEKTIERUNG
- MECHANIK- UND ELEKTROKONSTRUKTION
- SPS/SSPS-PROGRAMMIERUNG
- SOFTWAREENTWICKLUNG UND -INTEGRATION
- MASCHINENBAU
- SUPPORT, WARTUNG UND SCHULUNG
- ENERGETISCHE ANLAGENOPTIMIERUNG
- 3D-SIMULATION VON ROBOTERZELLEN UND FERTIGUNGSLINIEN

INDAT
Datensysteme + Industrieautomation GmbH
Im Weiherfeld 11 - 13
65462 Ginsheim - Gustavsburg
Telefon: +49 (0) 61 34 / 56 48 - 0
Telefax: +49 (0) 61 34 / 56 48 - 29
E-Mail: datensysteme@indat.net

